

## Аннотация рабочей программы дисциплины

# Электропривод металлургических машин

Закреплена за подразделением

Кафедра электроэнергетики и электротехники (Новотроицкий филиал)

Направление подготовки

15.03.02 Технологические машины и оборудование

Профиль

Металлургические машины и оборудование

Квалификация	<b>Бакалавр</b>		
Форма обучения	<b>заочная</b>		
Общая трудоемкость	<b>5 ЗЕТ</b>		
Часов по учебному плану	180	Формы контроля на курсах:	
в том числе:		экзамен 4	
аудиторные занятия	22		
самостоятельная работа	149		
часов на контроль	9		

### Распределение часов дисциплины по курсам

Курс	<b>4</b>		Итого
	УП	РП	
Вид занятий			
Лекции	8	8	8 8
Лабораторные	6	6	6 6
Практические	8	8	8 8
Итого ауд.	22	22	22 22
Контактная работа	22	22	22 22
Сам. работа	149	149	149 149
Часы на контроль	9	9	9 9
Итого	180	180	180 180

**1. ЦЕЛИ ОСВОЕНИЯ**

1.1	Цель дисциплины формирование широкого представления об использовании автоматизированного электропривода и систем автоматики в современном металлургическом производстве.
1.2	Задачи дисциплины заключаются в том, научить обучающихся ориентироваться в схемных решениях, свойствах и характеристиках электроприводов и систем автоматики, а также осуществлять эксплуатацию автоматизированных электроприводов и систем автоматики.

**2. МЕСТО В СТРУКТУРЕ ОБРАЗОВАТЕЛЬНОЙ ПРОГРАММЫ**

Блок ОП:	Б1.В.ДВ.05
<b>2.1</b>	<b>Требования к предварительной подготовке обучающегося:</b>
2.1.1	Детали машин
2.1.2	Деформационные методы наноструктурирования металлов
2.1.3	Основы теории трения и изнашивания
2.1.4	Основы технологии машиностроения
2.1.5	Основы трибологии и триботехники
2.1.6	Математика
2.1.7	Материаловедение
2.1.8	Механика жидкости и газа
2.1.9	Сопротивление материалов
2.1.10	Теоретическая механика
2.1.11	Теория вероятностей и математическая статистика
2.1.12	Теория механизмов и машин
2.1.13	Теплотехника
2.1.14	Технология конструкционных материалов
2.1.15	Учебная практика по получению первичных профессиональных умений
2.1.16	Физика
2.1.17	Аналитическая геометрия и векторная алгебра
2.1.18	Химия
<b>2.2</b>	<b>Дисциплины (модули) и практики, для которых освоение данной дисциплины (модуля) необходимо как предшествующее:</b>
2.2.1	Динамика и прочность технологических машин
2.2.2	Динамические расчеты машин и механизмов
2.2.3	Курсовая научно-исследовательская работа (часть 2)
2.2.4	Методы увеличения ресурса технологического оборудования
2.2.5	Подготовка к процедуре защиты и защита выпускной квалификационной работы
2.2.6	Правоведение
2.2.7	Преддипломная практика для выполнения выпускной квалификационной работы
2.2.8	Промышленная экология
2.2.9	Эксплуатация и ремонт metallургических машин

**3. РЕЗУЛЬТАТЫ ОБУЧЕНИЯ ПО ДИСЦИПЛИНЕ, СООТНЕСЕННЫЕ С ФОРМИРУЕМЫМИ КОМПЕТЕНЦИЯМИ**

**УК-2: Способен собирать и интерпретировать данные и определять круг задач в рамках поставленной цели, выбирать оптимальные способы решения, исходя из действующих правовых норм, имеющихся ресурсов и ограничений, умение обосновывать принятые решения**

**Знать:**

УК-2-31 назначение и виды современных электрических приводов

**УК-1: Способен осуществлять поиск, критический анализ и синтез информации, умение анализировать процессы и системы с использованием соответствующих аналитических, вычислительных и экспериментальных методов, применять системный подход для решения поставленных задач**

**Знать:**

УК-1-31 основные параметры, характеристики и свойства

**УК-2: Способен собирать и интерпретировать данные и определять круг задач в рамках поставленной цели, выбирать оптимальные способы решения, исходя из действующих правовых норм, имеющихся ресурсов и ограничений, умение обосновывать принятые решения**

**Уметь:**

УК-2-У1 использовать приближенные методы расчета и выбора основных элементов электрических приводов

**УК-1: Способен осуществлять поиск, критический анализ и синтез информации, умение анализировать процессы и системы с использованием соответствующих аналитических, вычислительных и экспериментальных методов, применять системный подход для решения поставленных задач**

**Уметь:**

УК-1-У1 приобрести первоначальные навыки проведения лабораторных испытаний электрических приводов

**УК-2: Способен собирать и интерпретировать данные и определять круг задач в рамках поставленной цели, выбирать оптимальные способы решения, исходя из действующих правовых норм, имеющихся ресурсов и ограничений, умение обосновывать принятые решения**

**Владеть:**

УК-2-В1 навыками при решении практических задач при использовании электрических приводов

#### 4. СТРУКТУРА И СОДЕРЖАНИЕ

Код занятия	Наименование разделов и тем /вид занятия/	Семестр / Курс	Часов	Формируемые индикаторы компетенций	Литература и эл. ресурсы	Примечание	КМ	Выполн. яемые работы
	<b>Раздел 1. Механика электропривода</b>							
1.1	Введение. Электропривод как электромеханическая система. Классификация электроприводов. Современные тенденции в электроприводе /Лек/	4	2	УК-2-31 УК-1-31	Л1.1 Л1.3 Л1.4Л2.1 Л2.2 Л2.3Л3.1 Л3.3 Э1		KM1	P1
1.2	Приведение моментов и сил к одной оси вращения. Расчет статических моментов нагрузки. Расчет кинематических схем электропривода. Расчет механических переходных процессов в электроприводе. /Пр/	4	2	УК-2-У1 УК-1-У1	Л1.3 Л1.4Л3.3 Э1		KM1	P1
1.3	Статические и динамические характеристики электропривода /Лаб/	4	3	УК-2-В1	Л1.1 Л1.2 Л1.4Л2.1 Л2.2Л3.1 Э1		KM1	P2
1.4	Основное уравнение движения электропривода. Приведение моментов, сил, моментов инерции к одной оси вращения. Механические характеристики электродвигателей и нагрузки. Механические переходные процессы в электроприводе. Электромеханическая постоянная времени. Изучение основных законов механики, применяющихся в электроприводе. /Ср/	4	40	УК-2-31 УК-2-У1 УК-2-В1 УК-1-31 УК-1-У1	Л1.1 Л1.3 Л1.4Л2.1 Л2.3Л3.3 Э1		KM1	P1
	<b>Раздел 2. Электропривод постоянного и переменного тока</b>							

2.1	Основные характеристики и режимы работы двигателя постоянного тока (ДПТ) с независимым (параллельным) возбуждением. Способы регулирования скорости ДПТ с независимым возбуждением. Способы пуска и торможения ДПТ с независимым возбуждением. Основные характеристики и режимы работы асинхронных двигателей. Способы регулирования скорости асинхронных двигателей. /Лек/	4	2	УК-2-31 УК-1-31	Л1.1 Л1.3 Л1.4Л2.1 Л2.3Л3.3 Э1		KM1	P1
2.2	Расчет механических характеристик и механических переходных процессов в разомкнутых электроприводах переменного тока. /Пр/	4	2	УК-2-У1 УК-1-У1	Л1.1 Л1.3 Л1.4Л2.1 Л2.3Л3.3 Э1		KM1	P1
2.3	Электропривод постоянного тока /Лаб/	4	3	УК-2-В1	Л1.1 Л1.3 Л1.4Л2.1 Л2.3Л3.3 Э1			P3
2.4	Расчет механических переходных процессов при пуске, торможении и регулировании скорости в разомкнутом электроприводе с ДПТ. Способы пуска и торможения асинхронных двигателей. Устройство, принцип действия, основные характеристики и способы регулирования скорости синхронного двигателя. Энергетические характеристики. Изучение характеристик электропривода постоянного тока. Изучение характеристик электропривода переменного тока. /Ср/	4	30	УК-2-31 УК-2-У1 УК-2-В1 УК-1-31 УК-1-У1	Л1.1 Л1.3 Л1.4Л2.1 Л2.3Л3.3 Э1		KM1	P1
	<b>Раздел 3. Энергетика электроприводов</b>							
3.1	Нагревание и охлаждение двигателей. Постоянная времени нагрева. Стандартные режимы работы электропривода. Выбор мощности электродвигателя. Предварительный выбор мощности. /Лек/	4	2	УК-2-31 УК-1-31	Л1.1 Л1.3 Л1.4Л2.1 Л2.3Л3.3 Э1		KM1	P1
3.2	Расчет нагрузочных диаграмм электропривода. Выбор мощности двигателя. /Пр/	4	2	УК-2-У1 УК-1-У1	Л1.2 Л1.3 Л1.4Л3.2 Л3.3 Э1		KM1	P1

3.3	Проверка двигателей по нагреву. Метод эквивалентных потерь, эквивалентного тока, эквивалентного момента и эквивалентной мощности. Изучение методов выбора мощности электродвигателя. Статические и динамические нагрузки. Расчетно-графическая работа "Выбор мощности и типа электродвигателя для электропривода металлургических агрегатов" /Cp/	4	30	УК-2-31 УК-2- У1 УК-2-В1 УК-1-31 УК-1- У1	Л1.1 Л1.2 Л1.3 Л1.4Л2.1 Л2.3Л3.2 Л3.3 Э1		KM1	P1
	<b>Раздел 4. Электропривод металлургических машин</b>							
4.1	Электропривод мостовых кранов. Требования к электроприводу доменного скипового подъемника. Электропривод дуговых сталеплавильных печей. Электропривод прокатных станов. /Лек/	4	2	УК-2-31 УК-1- 31	Л1.2 Л1.3 Л1.4Л3.2 Л3.3 Э1		KM1	P1
4.2	Расчет мощности приводов прокатных станов горячей и холодной прокатки /Пр/	4	2	УК-2-У1 УК-1- У1	Л1.1 Л1.2 Л1.3 Л1.4 Э1		KM1	P1

4.3	<p>Режимы работы кранов. Требования, предъявляемые к электроприводу мостовых кранов. Построение нагрузочных диаграмм привода подъема и приводов горизонтального перемещения. Расчет мощности двигателя по нагрузочной диаграмме. Разновидности систем управления, используемых в крановых механизмах. Особенности электропривода механизмов доменной печи.</p> <p>Оборудование прокатных станов. Классификация прокатных станов. Режимы работы прокатных станов. Характеристика реверсивных станов горячей прокатки. Расчет мощности главного привода. Системы управления главного привода стана.</p> <p>Характеристика реверсивных станов холодной прокатки. Требования к электроприводу. Расчет мощности двигателей клетей. Автоматическое регулирование толщины полосы на станах. /Cp/</p>	4	49	УК-2-31 УК-2- У1 УК-2-В1 УК-1-31 УК-1- У1	Л1.2 Л1.3 Л1.4Л3.2 Л3.3 Э1		KM1	P1
-----	---	---	----	--	-------------------------------------	--	-----	----