

Документ подписан простой электронной подписью.
Информация о владельце:
ФИО: Котова Лариса Анатольевна
Должность: Директор филиала
Дата подписания: 26.05.2026 17:52:55
Уникальный программный ключ:
10730ffe6b1ed036b744b6e9d97700b86e5c04a7

МИНИСТЕРСТВО НАУКИ И ВЫСШЕГО ОБРАЗОВАНИЯ РОССИЙСКОЙ ФЕДЕРАЦИИ
Федеральное государственное автономное образовательное учреждение высшего образования
«Национальный исследовательский технологический университет «МИСИС»
Новотроицкий филиал

Приложение 4

к ОПОП ВО 15.03.02 Технологические машины и оборудование
Металлургические машины и оборудование

Рабочая программа дисциплины

Электропривод металлургических машин

Закреплена за подразделением	Кафедра электроэнергетики и электротехники (Новотроицкий филиал)		
Направление подготовки	15.03.02 Технологические машины и оборудование		
Образовательная программа	15.03.02 Технологические машины и оборудование / Металлургические машины и оборудование		
Квалификация	Бакалавр		
Форма обучения	заочная		
Общая трудоемкость	5 ЗЕТ	Виды контроля на курсах:	
Часов по учебному плану	180	экзамен 4	контрольная работа 4

Распределение часов дисциплины по курсам

Курс	4		Итого	
	уп	рп		
Лекции	8	8	8	8
Лабораторные	6	6	6	6
Практические	8	8	8	8
Итого ауд.	22	22	22	22
Контактная работа	22	22	22	22
Сам. работа	149	149	149	149
В том числе сам. работа в рамках ФОС		36		
Часы на контроль	9	9	9	9
Итого	180	180	180	180

Программу составил(и):

к.п.н., зав.каф., Мажирин Р.Е.

Рабочая программа дисциплины

Электропривод металлургических машин

Составлен на основании учебного плана:

15.03.02_22_Технологич. машины и оборудование_ПрММиО_заоч.plx, утвержденного Ученым советом НИТУ МИСИС в составе соответствующей ОПОП ВО 15.03.02 Технологические машины и оборудование Металлургические машины и оборудование протокол от 27.11.2025 №68.

Рабочая программа одобрена на заседании

Кафедры металлургических технологий и оборудования (Новотроицкий филиал)

Протокол от 11.03.2026 г., №3.

Руководитель подразделения Нефедов Андрей Викторович.

1. ЦЕЛИ ОСВОЕНИЯ

1.1	Цель дисциплины формирование широкого представления об использовании автоматизированного электропривода и систем автоматики в современном металлургическом производстве.
1.2	Задачи дисциплины заключаются в том, научить обучающихся ориентироваться в схемных решениях, свойствах и характеристиках электроприводов и систем автоматики, а также осуществлять эксплуатацию автоматизированных электроприводов и систем автоматики.

2. МЕСТО В СТРУКТУРЕ ОБРАЗОВАТЕЛЬНОЙ ПРОГРАММЫ

Блок ОП:		Б1.В.ДВ.05
2.1	Требования к предварительной подготовке обучающегося:	
2.1.1	Деформационные методы наноструктурирования металлов	
2.1.2	Теоретическая механика	
2.1.3	Физика	
2.1.4	Аналитическая геометрия и векторная алгебра	
2.1.5	Математика	
2.1.6	Химия	
2.1.7	Теория вероятностей и математическая статистика	
2.1.8	Механика жидкости и газа	
2.1.9	Материаловедение	
2.1.10	Технология конструкционных материалов	
2.1.11	Детали машин	
2.1.12	Основы технологии машиностроения	
2.1.13	Теория механизмов и машин	
2.1.14	Теплотехника	
2.1.15	Учебная практика	
2.1.16	Сопротивление материалов	
2.1.17	Основы трибологии и триботехники	
2.1.18	Основы теории трения и изнашивания	
2.2	Дисциплины (модули) и практики, для которых освоение данной дисциплины (модуля) необходимо как предшествующее:	
2.2.1	Подготовка к процедуре защиты и защита выпускной квалификационной работы	
2.2.2	Правоведение	
2.2.3	Промышленная экология	
2.2.4	Курсовая научно-исследовательская работа (часть 2)	
2.2.5	Преддипломная практика	
2.2.6	Динамика и прочность технологических машин	
2.2.7	Динамические расчеты машин и механизмов	
2.2.8	Эксплуатация и ремонт металлургических машин	
2.2.9	Методы увеличения ресурса технологического оборудования	

3. РЕЗУЛЬТАТЫ ОБУЧЕНИЯ ПО ДИСЦИПЛИНЕ, СООТНЕСЕННЫЕ С ФОРМИРУЕМЫМИ КОМПЕТЕНЦИЯМИ

УК-1: Способен осуществлять поиск, критический анализ и синтез информации, умение анализировать процессы и системы с использованием соответствующих аналитических, вычислительных и экспериментальных методов, применять системный подход для решения поставленных задач
Знать:
УК-1-31 направления в развитии современных систем электроприводов
УК-2: Способен собирать и интерпретировать данные и определять круг задач в рамках поставленной цели, выбирать оптимальные способы решения, исходя из действующих правовых норм, имеющихся ресурсов и ограничений, умение обосновывать принятые решения
Знать:
УК-2-31 назначение и виды современных электрических приводов, простейшее математическое описание их элементов, схемы включения, основные параметры, характеристики и свойства

УК-1: Способен осуществлять поиск, критический анализ и синтез информации, умение анализировать процессы и системы с использованием соответствующих аналитических, вычислительных и экспериментальных методов, применять системный подход для решения поставленных задач
Уметь:
УК-1-У1 уметь разрабатывать современные системы электроприводов
УК-2: Способен собирать и интерпретировать данные и определять круг задач в рамках поставленной цели, выбирать оптимальные способы решения, исходя из действующих правовых норм, имеющихся ресурсов и ограничений, умение обосновывать принятые решения
Уметь:
УК-2-У1 использовать приближенные методы расчета и выбора основных элементов электрических приводов
УК-1: Способен осуществлять поиск, критический анализ и синтез информации, умение анализировать процессы и системы с использованием соответствующих аналитических, вычислительных и экспериментальных методов, применять системный подход для решения поставленных задач
Владеть:
УК-1-В1 методами анализа и совершенствования систем электроприводов
УК-2: Способен собирать и интерпретировать данные и определять круг задач в рамках поставленной цели, выбирать оптимальные способы решения, исходя из действующих правовых норм, имеющихся ресурсов и ограничений, умение обосновывать принятые решения
Владеть:
УК-2-В1 навыками при решении практических задач при использовании электрических приводов

4. СТРУКТУРА И СОДЕРЖАНИЕ

Код занятия	Наименование разделов и тем /вид занятия/	Семестр / Курс	Часов	Формируемые индикаторы компетенций	Литература и эл. ресурсы	Примечание	КМ	Выполняемые работы
	Раздел 1. Механика электропривода							
1.1	Введение. Электропривод как электромеханическая система. Классификация электроприводов. Современные тенденции в электроприводе. /Лек/	4	2	УК-1-31 УК-2-31	Л1.1 Л1.3Л2.1 Л2.2 Л2.3Л3.1 Л3.3 Э1		КМ1	Р1
1.2	Приведение моментов и сил к одной оси вращения. Расчет статических моментов нагрузки. Расчет кинематических схем электропривода. Расчет механических переходных процессов в электроприводе. /Пр/	4	2	УК-1-У1 УК-2-У1	Л1.3Л3.3 Э1		КМ1	Р1
1.3	Основное уравнение движения электропривода. Приведение моментов, сил, моментов инерции к одной оси вращения. Механические характеристики электродвигателей и нагрузки. Механические переходные процессы в электроприводе. Электромеханическая постоянная времени. Изучение основных законов механики, применяющихся в электроприводе. /Ср/	4	22	УК-1-31 УК-1-У1 УК-1-В1 УК-2-31 УК-2-У1 УК-2-В1	Л1.1 Л1.3Л2.1 Л2.3Л3.3 Э1		КМ1	Р1

1.4	Статические и динамические характеристики электропривода /Лаб/	4	3	УК-1-В1 УК-2-В1	Л1.1 Л1.2Л2.1 Л2.2Л3.1 Э1			Р2
	Раздел 2. Электропривод постоянного и переменного тока							
2.1	Основные характеристики и режимы работы двигателя постоянного тока (ДПТ) с независимым (параллельным) возбуждением. Способы регулирования скорости ДПТ с независимым возбуждением. Способы пуска и торможения ДПТ с независимым возбуждением. Основные характеристики и режимы работы асинхронных двигателей. Способы регулирования скорости асинхронных двигателей. /Лек/	4	2	УК-1-31 УК-2-31	Л1.1 Л1.3Л2.1 Л2.3Л3.3 Э1		КМ1	Р1
2.2	Расчет механических характеристик и механических переходных процессов в разомкнутых электроприводах переменного тока. /Пр/	4	2	УК-1-У1 УК-2-У1	Л1.1 Л1.3Л2.1 Л2.3Л3.3 Э1		КМ1	Р1
2.3	Электропривод постоянного тока /Лаб/	4	3	УК-1-В1 УК-2-В1	Л1.1 Л1.3Л2.1 Л2.3Л3.3 Э1			Р3
2.4	Расчет механических переходных процессов при пуске, торможении и регулировании скорости в разомкнутом электроприводе с ДПТ. Способы пуска и торможения асинхронных двигателей. Устройство, принцип действия, основные характеристики и способы регулирования скорости синхронного двигателя. Энергетические характеристики. Изучение характеристик электропривода постоянного тока. Изучение характеристик электропривода переменного тока. /Ср/	4	26	УК-1-31 УК-1-У1 УК-1-В1 УК-2-31 УК-2-У1 УК-2-В1	Л1.1 Л1.3Л2.1 Л2.3Л3.3 Э1		КМ1	Р1
	Раздел 3. Энергетика электроприводов							

3.1	Нагревание и охлаждение двигателей. Постоянная времени нагрева. Стандартные режимы работы электропривода. Выбор мощности электродвигателя. Предварительный выбор мощности. /Лек/	4	2	УК-1-31 УК-2-31	Л1.1 Л1.3Л2.1 Л2.3Л3.3 Э1		КМ1	Р1
3.2	Расчет нагрузочных диаграмм электропривода. Выбор мощности двигателя. /Пр/	4	2	УК-1-У1 УК-2-У1	Л1.2 Л1.3Л3.2 Л3.3 Э1		КМ1	Р1
3.3	Проверка двигателей по нагреву. Метод эквивалентных потерь, эквивалентного тока, эквивалентного момента и эквивалентной мощности. Изучение методов выбора мощности электродвигателя. Статические и динамические нагрузки. Расчетно-графическая работа "Выбор мощности и типа электродвигателя для электропривода металлургических агрегатов" /Ср/	4	24	УК-1-31 УК-1-У1 УК-1-В1 УК-2-31 УК-2-У1 УК-2-В1	Л1.1 Л1.2 Л1.3Л2.1 Л2.3Л3.2 Л3.3 Э1		КМ1	Р1
Раздел 4. Электропривод металлургических машин								
4.1	Электропривод мостовых кранов. Требования к электроприводу доменного скипового подъемника. Электропривод дуговых сталеплавильных печей. Электропривод прокатных станов. /Лек/	4	2	УК-1-31 УК-2-31	Л1.2 Л1.3Л3.2 Л3.3 Э1		КМ1	Р1
4.2	Моделирование работы металлургических машин (конвертора, сталеплавильной дуговой печи, прокатного производства) /Пр/	4	2	УК-1-У1 УК-2-У1	Л1.2 Л1.3Л3.2 Л3.3 Э1		КМ1	Р1

4.3	Режимы работы кранов. Требования, предъявляемые к электроприводу мостовых кранов. Построение нагрузочных диаграмм привода подъема и приводов горизонтального перемещения. Расчет мощности двигателя по нагрузочной диаграмме. Разновидности систем управления, используемых в крановых механизмах. Особенности электропривода механизмов доменной печи. Оборудование прокатных станов. Классификация прокатных станов. Режимы работы прокатных станов. Характеристика реверсивных станов горячей прокатки. Расчет мощности главного привода. Системы управления главного привода стана. Характеристика реверсивных станов холодной прокатки. Требования к электроприводу. Расчет мощности двигателей клетей. Автоматическое регулирование толщины полосы на станах. /Ср/	4	41	УК-1-31 УК-1-У1 УК-1-В1 УК-2-31 УК-2-У1 УК-2-В1	Л1.2 Л1.3Л3.2 Л3.3 Э1		КМ1	Р1
	Раздел 5. Подготовка к контрольным мероприятиям и выполняемым работам							
5.1	Объем часов самостоятельной работы на подготовку к КМ /Ср/	4	18					
5.2	Объем часов самостоятельной работы на подготовку к ВР /Ср/	4	18					

5. ФОНД ОЦЕНОЧНЫХ МАТЕРИАЛОВ

5.1. Контрольные мероприятия (контрольная работа, тест, коллоквиум, экзамен и т.п), вопросы для самостоятельной подготовки

Код КМ	Контрольное мероприятие	Проверяемые индикаторы компетенций	Вопросы для подготовки
--------	-------------------------	------------------------------------	------------------------

КМ1	Экзамен	УК-1-31;УК-2-31	<p>Вопросы к экзамену</p> <ol style="list-style-type: none"> 1 Обобщенная структурная схема электропривода, классификация электроприводов. 2 Основное уравнение движения электропривода, основные режимы работы электропривода на примере 3 уравнения движения. 4 Основные типы нагрузок электропривода, нагрузочная диаграмма электропривода. 5 Приведение моментов и сил к одной оси вращения. 6 Приведение моментов инерции к одной оси вращения. 7 Механические переходные процессы в электроприводе 8 Принцип действия и устройство двигателя постоянного тока с независимым возбуждением. 9 Механическая характеристика и способы регулирования скорости двигателя постоянного тока. 10 Способы пуска двигателя постоянного тока. 11 Способы торможения двигателя постоянного тока. 12 Принцип действия и механическая характеристика асинхронного двигателя. 13 Способы пуска асинхронного двигателя с короткозамкнутым и фазным ротором. 14 Способы регулирования скорости асинхронного двигателя. 15 Способы торможения асинхронного двигателя. 16 Устройство, принцип действия, способы пуска, торможения и регулирования скорости синхронного двигателя. 17 Нагревание и охлаждение двигателей. Постоянная времени нагрева. 18 Номинальные режимы работы электропривода. 19 Метод средних потерь и методы эквивалентных величин (тока, момента и мощности) при выборе мощности двигателя. 20 Классификация кранов по конструкции. Режимы работы кранов 21 Требования, предъявляемые к электроприводу мостовых кранов. 2 вида спуска в грузоподъемных установках 22 Построение нагрузочных диаграмм привода подъема и приводов горизонтального перемещения 23 Особенности краново-металлургических двигателей 24 Электрооборудование прокатных станов 25 Классификация прокатных станов. Режимы работы электроприводов прокатных станов 26 Характеристика реверсивных станов горячей прокатки. Требования к электроприводу 27 Расчет мощности главного привода прокатного стана 28 Системы управления главного привода стана горячей прокатки 29 Характеристика реверсивных станов холодной прокатки. Требования к электроприводу 30 Расчет мощности двигателей клетей станов холодной прокатки 31 Электропривод моталок и разматывателей станов холодной прокатки 32 Технологический процесс доменного производства. Механизм системы загрузки доменной печи 33 Механизмы доменной печи: вагон-весы, коксо-загрузочное устройство, скиповой подъемник, вращающийся распределитель, конусы. 34 Особенности электропривода механизмов доменной печи 35 Электропривод конвертеров 36 Электропривод дуговых печей
5.2. Перечень работ, выполняемых по дисциплине (Курсовая работа, Курсовой проект, РГР, Реферат, ЛР, ПР и т.п.)			
Код работы	Название работы	Проверяемые индикаторы компетенций	Содержание работы

P1	Контрольная работа	УК-2-У1;УК-2-В1;УК-1-У1;УК-1-В1	Контрольная работа на тему "Выбор мощности и типа электродвигателя для электропривода металлургических агрегатов"
P2	Лабораторная работа №1 "Статические и динамические характеристики электропривода"	УК-1-В1;УК-2-В1	1 Что такое статическая, энергетическая и динамическая характеристики электропривода? 2 Какими качественными параметрами характеризуется электропривод в динамическом режиме? 3 Поясните, что такое жесткость механической характеристики электропривода? 4 Как выглядит основное уравнение движения электропривода? 5 Какие основные составляющие функциональной схемы электропривода?
P3	Лабораторная работа №2 "Электропривод постоянного тока"	УК-1-В1;УК-2-В1	1 Из каких основных частей состоит двигатель постоянного тока? 2 Как и почему изменяется ток якоря при нагружении двигателя моментом нагрузки? 3 Что нужно сделать, чтобы двигатель независимого возбуждения изменил направление вращения? 4 Какие способы пуска двигателя постоянного тока существуют? 5 Какие способы регулирования скорости двигателя постоянного тока существуют? Какой из них обеспечивает наибольший диапазон регулирования? 6 Что такое двигательный и генераторный режимы машины постоянного тока? 7 По какой формуле можно рассчитать механическую характеристику двигателя постоянного тока независимого возбуждения?

5.3. Оценочные материалы, используемые для экзамена (билеты, тесты и т.п.)

5.4. Методика оценки освоения дисциплины (модуля, практики. НИР)

Критерии оценивания ответа на экзамене

Оценка «отлично» выставляется, когда обучающийся демонстрирует системные теоретические знания, владеет терминологией, делает аргументированные выводы и обобщения, приводит примеры, показывает свободное владение монологической речью и способность быстро реагировать на уточняющие вопросы.

Оценка «хорошо» выставляется, когда обучающийся демонстрирует прочные теоретические знания, владеет терминологией, делает аргументированные выводы и обобщения, приводит примеры, но при этом делает несущественные ошибки, которые быстро исправляет самостоятельно или при незначительной коррекции преподавателем.

Оценка «удовлетворительно» выставляется, когда обучающийся неглубокие теоретические знания, проявляет слабо сформированные навыки анализа явлений и процессов, недостаточное умение делать аргументированные выводы и приводить примеры, показывает не достаточно свободное владение терминологией, логичностью и последовательностью изложения, делает ошибки, которые может исправить только при коррекции преподавателем.

Оценка «неудовлетворительно» выставляется, когда обучающийся демонстрирует незнание теоретических основ предмета, не умеет делать аргументированные выводы и приводить примеры, не владеет терминологией, проявляет отсутствие логичности и последовательностью изложения, делает ошибки, которые не может исправить даже при коррекции преподавателем.

Прохождение контрольного мероприятия по сдаче экзамена считается выполненным успешно, если при его оценивании получена оценка не ниже «удовлетворительно».

6. УЧЕБНО-МЕТОДИЧЕСКОЕ И ИНФОРМАЦИОННОЕ ОБЕСПЕЧЕНИЕ

6.1. Рекомендуемая литература

6.1.1. Основная литература

	Авторы, составители	Заглавие	Библиотека	Издательство, год
Л1.1	Онищенко Г.Б.	Электрический привод: учебник		Москва: ИЦ «Академия», 2008
Л1.2	Косматов В.И.	Проектирование электроприводов металлургического производства: Учеб. пособие		Магнитогорск: МГТУ, 2002
Л1.3	Фотиев М.М.	Электропривод и электрооборудование металлургических цехов: учебное пособие		Москва: Металлургия, 1990

6.1.2. Дополнительная литература

	Авторы, составители	Заглавие	Библиотека	Издательство, год
--	---------------------	----------	------------	-------------------

	Авторы, составители	Заглавие	Библиотека	Издательство, год
Л2.1	Кисаримов Р.А.	Электропривод: справочник		Москва: ИП "РадиоСофт", 2011
Л2.2	Соколов М.М.	Автоматизированный электропривод общепромышленных механизмов: учебник		Москва: Энергия, 1996
Л2.3	Москаленко В.В.	Электрический привод: учебник		Москва: Высшая школа, 1991

6.1.3. Методические разработки

	Авторы, составители	Заглавие	Библиотека	Издательство, год
Л3.1	В.Е.Фединцев, Ф.И.Маняхин	Электрооборудование и электроснабжение. Проектирование электропривода прокатных агрегатов: Метод.пособие № 1443		М.: Учѐба, 2002
Л3.2	В.Е.Фединцев, Ф.И.Маняхин	Расчѐт мощности и выбор электродвигателей приводов общепромышленных механизмов и прокатных станов: Учебно-метод.пособие № 1284		М.: Учѐба, 2002
Л3.3	Басков С.Н.	Выбор мощности и типа электродвигателя для электропривода металлургических агрегатов: учебное пособие		Новотроицк: НФ НИТУ МИСиС, 2003

6.2. Перечень ресурсов информационно-телекоммуникационной сети «Интернет»

Э1	LMS НИТУ "МИСИС"	https://lms.misis.ru/
----	------------------	---

6.3 Перечень программного обеспечения

П.1	Компас 3D V24
П.2	MATLAB & Simulink
П.3	SimInTech

6.4. Перечень информационных справочных систем и профессиональных баз данных

7. МАТЕРИАЛЬНО-ТЕХНИЧЕСКОЕ ОБЕСПЕЧЕНИЕ

Ауд.	Назначение	Вид	Оснащение
127	Учебная лаборатория (компьютерный класс)	Лаб	1 шт. - Интерактивная доска Panasonic; 1 шт. - Проектор Epson; 1 шт. - Документ- камера Avermedia; 1 шт. - Хаб ACORP 16 порт; 12 шт. - Компьютер в сборе; 1 шт. - Системный блок NORBELis; 1 шт. - Монитор LCD Acer; 12 шт. - Компьютерные столы; 8 шт. - Ученический стол; 12 шт. - Кресло компьютерное; 16 шт. - Стулья; 1 шт. - Книжный шкаф; 1 шт. - Ученическая доска.

144	Учебная лаборатория	Лаб	<p>2 шт. - Комплект лабораторного оборудования для исследования и наладки электрических цепей;</p> <p>2 шт. - Комплект учебного оборудования для изучения электрических приводов;</p> <p>2 шт. - Лабораторный стенд для изучения основ автоматизации производства, программирования промышленных контроллеров и управления технологическими объектами;</p> <p>4 шт. - Лабораторный стенд для изучения программирования микроконтроллеров ПМ-ЛМ.;</p> <p>1 шт. - Лабораторный источник питания Mastech HY 3003-2;</p> <p>2 шт. - Лабораторный стенд "Автоматика на основе программируемого контроллера Siemens S7";</p> <p>4 шт. - Лабораторный стенд для изучения силовой электроники и преобразователь техники "Преобразователь техники";</p> <p>1 шт. - Осциллограф FLK-123/001;</p> <p>1 шт. - Осциллограф GOS-620 FG;</p> <p>1 шт. - Типовой комплект учебного оборудования "Программирование микроконтроллеров "ПМ-ЛМ 4 рабочих места;</p> <p>1 шт. - Тормовоздушная паяльная станция lukey-852+;</p> <p>9 шт. - Стол студенческий;</p> <p>13 шт. - Стул;</p> <p>2 шт. - Шкаф книжный;</p> <p>2 шт. - Ученическая доска.</p>
-----	---------------------	-----	---

8. МЕТОДИЧЕСКИЕ УКАЗАНИЯ ДЛЯ ОБУЧАЮЩИХСЯ

В процессе изучения дисциплины выделяют два вида самостоятельной работы: - аудиторная; - внеаудиторная. Аудиторная самостоятельная работа по дисциплине выполняется на учебных занятиях под руководством преподавателя. Внеаудиторная самостоятельная работа - планируемая учебная работа обучающимся, выполняемая во внеаудиторное время по заданию и при методическом руководстве преподавателя, но без его непосредственного участия. Самостоятельная работа, не предусмотренная программой учебной дисциплины, раскрывающей и конкретизирующей ее содержание, осуществляется обучающимся инициативно, с целью реализации собственных учебных и научных интересов. Для более эффективного выполнения самостоятельной работы по дисциплине преподаватель рекомендует источники для работы, характеризует наиболее рациональную методику самостоятельной работы, демонстрирует ранее выполненные обучающимися работы и т. п. Виды заданий для внеаудиторной самостоятельной работы, их содержание и характер могут иметь вариативный и дифференцированный характер, учитывать индивидуальные особенности обучающегося. Самостоятельная работа может осуществляться индивидуально или группами студентов online и на занятиях в зависимости от цели, объема, конкретной тематики самостоятельной работы, уровня сложности. Контроль результатов внеаудиторной самостоятельной работы осуществляется в пределах времени, отведенного на обязательные учебные занятия по дисциплине на практических, лабораторных занятиях.